

反復合議型意思決定法を用いた行動学習

物理シミュレータによる耐故障性の検証

櫻井柁平 (Shuhei Sakurai)

February 2015

- 物理シミュレータによって反復合議型意思決定法の耐故障性を検証
- 従来手法に比べて耐故障性が低いという問題を発見
- エージェント間で実行動も共有するという解決法を提案

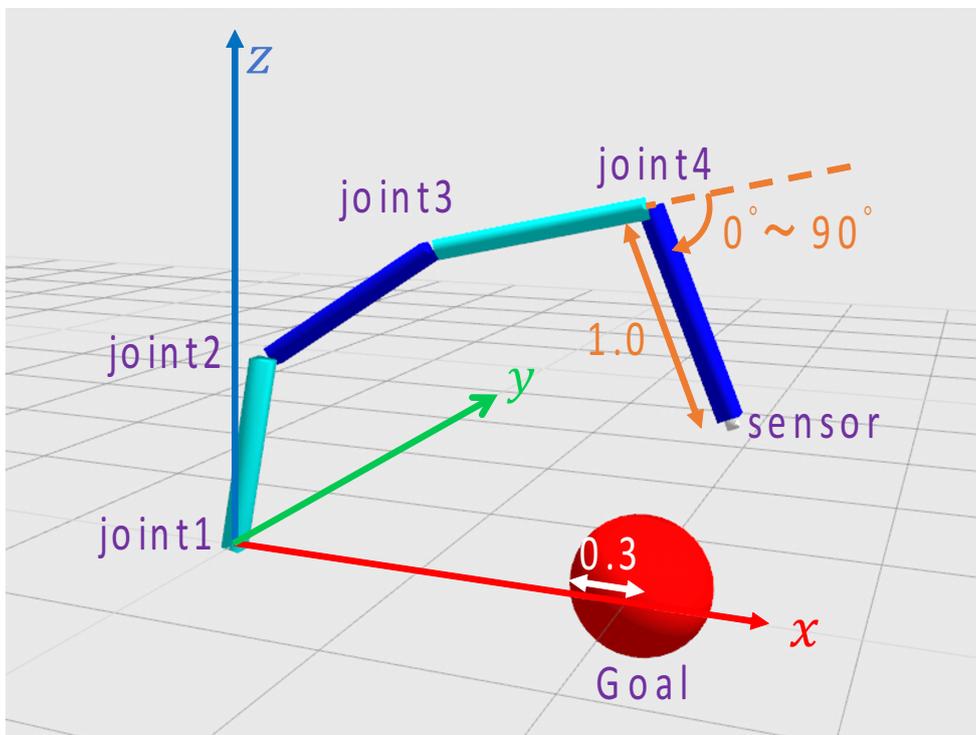


図1 物理シミュレータによる実験の様子