

Hebb 則を用いた複数センサの関連付けによる報酬の自己生成

近藤 奏介 (Kondou sousuke)

- ロボットが危険な入力を直接受け取り続ける問題に着目
- 同時に入力があつた複数センサ間に関連性を付与
- 関連性が付与されたセンサ同士でセンサ入力を予測

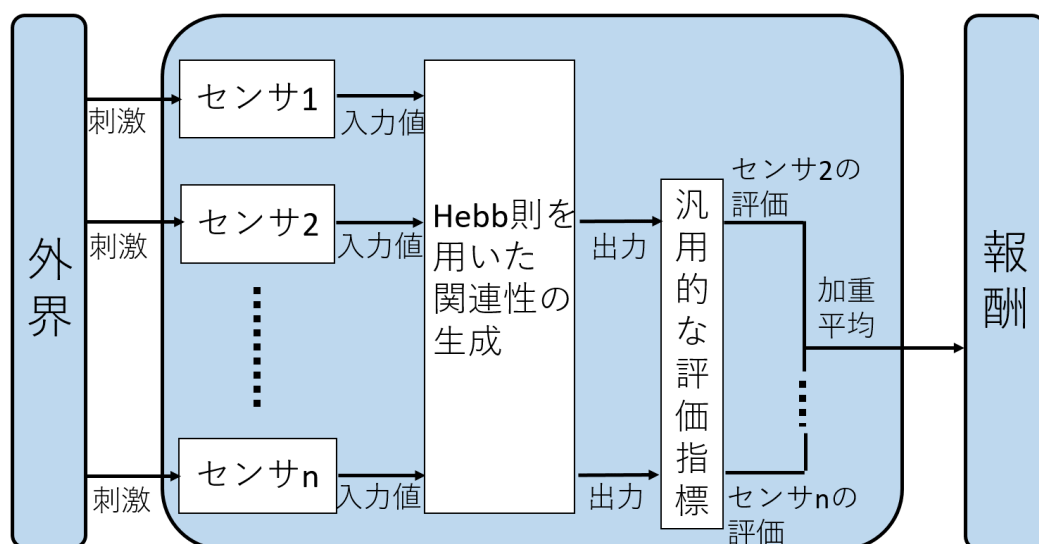


Fig.1 センサ間の関連付けによる報酬の自己生成の概要図